

$$\left\{\frac{dP}{dt}\right\}^T [B] - \left\{\frac{\partial T}{\partial q}\right\}^T [B] = \{Q\}^T [B] \\ + \{\sigma\}^T [[A_1][A_2]][B],$$

由于

$$\{\sigma\}^T [[A_1][A_2]][B] = \{\sigma\}^T [[I][O]] \\ = -[\{\sigma\}^T \{O\}^T],$$

于是得到

$$\left\{\frac{dP}{dt}\right\}^T [B] - \left\{\frac{\partial T}{\partial q}\right\}^T [B] = \{Q\}^T [B] \\ + [\{\sigma\}^T \{O\}^T],$$

式中  $\{O\}$  为  $(n-s) \times 1$  零矩阵,  $\{\sigma\}^T = [\sigma_1 \cdots \sigma_s]$ , 这就是非线性非完整系统的标准化的 Routh 方程, 它包含了消去待定乘子的

运动方程以及关于待乘子已解耦的方程。由于所给出的运动方程已消去了未知的待定乘子, 因此能方便地用来求解运动; 又由于给出的和约束反力有关的方程关于待定乘子是已解耦的, 因此可以直接用来求解各个约束反力。由此可知, 本文所给出的标准化的 Routh 方程, 可以用来求解复杂的系统工程的运动规律与约束反力。

## 参 考 文 献

- [1] 孙右烈, 非线性非完整系统的运动方程及其广义能量积分, 上海力学, 9(1988), 3: 23-28.

孙右烈

(上海工业大学力学系)

## 有限集合上函数的强等价类

假设  $D, R$  是有限集, 记  $R^D = \{f; f: D \rightarrow R\}$ . 又假设  $G, H$  是分别作用在  $D, R$  上的置换群. L. Carlitz 定义  $R^D$  中的强等价关系如下: 对于任意的  $f, g \in R^D$ , 称  $f$  关于  $G, H$  强等价于  $g$ , 如果存在  $\sigma \in G$  和  $\tau \in H$  使得  $f(\sigma d) = g(d)$  和  $\tau f(d) = g(d)$  对任一  $d \in D$  成立 (Amer. Math. Soc., 75(1953), 405-427). S. R. Cavior 讨论了当  $G = H = S_n$  ( $n$  次对称群) 的特殊情形 (Acta Arith., 1964, 10, 119-136). 我们得出了一般情形的公式, 并给出了具有最大数目的强等价类的特征刻画.

对于  $f_i \in R^D$ , 记  $F_i = \{f \in R^D; f = f_i \sigma, \sigma \in G\}$ ,  $H(f_i) = \{\tau \in H; \tau f_i = f_i \sigma, \sigma \in G\}$  和  $H_0(f_i) = \{\tau' \in H; \tau' f_i = f_i\}$ .

**定理 1** 用  $N(D, R, G, H)$  记  $R^D$  中关于  $G, H$  的强等价类的个数, 则

$$N(D, R, G, H) = \sum_{f \in R^D} \frac{1}{[H(f):H_0(f)]}.$$

**定理 2** 假设  $D = \{0, 1, 2, \dots, n-1\}$ ,  $R = \{0, 1, 2, \dots, m-1\}$ ,  $S_k$  为  $k$  次对称群, 则

$$N(D, R, S_n, S_m)$$

$$= \sum (m!n!) / \left\{ \prod_{i=1}^k (n_{ii}!)^{m_{ii}} \cdot \prod_{i=1}^k (m_{ii}!)^2 \cdot \left[ m - \sum_{i=1}^k m_{ii} \right]! \right\}.$$

**定理 3** 假设  $D = \{0, 1, 2, \dots, n-1\}$ ,  $R = \{0, 1, 2, \dots, m-1\}$ ,  $R^D = \{f; f: D \rightarrow R\}$ . 又假设  $G$  是包含循环群  $C_n$  在内的置换群,  $G$  作用在  $D$  上.  $C_m$  是循环群作用在  $R$  上, 则

$N(D, R, G, C_m) = m^n$  的充分必要条件是:  $m, n$  的最大公因子  $(m, n) = 1$ .

C. Y. Chao

(University of Pittsburgh, USA)

韩绍岑

(四川师范学院数学系, 南充)

## 高阶 Heisenberg 方程的 Lax 表示

L. A. Takhtajan (Phys. Lett., 64 A (1977), 235) 给出了连续的 Heisenberg 旋

转链方程的 Lax 表示, D. Y. Chen 和 Y. S. Li (Acta Math. Sinica, 2 (1986), 343)

得到了高阶 Heisenberg 方程。本文首先给出高阶 Heisenberg 向量场的换位子表示,进而导出高阶 Heisenberg 方程的 Lax 表示。

考虑谱问题

$$\begin{aligned} \phi_x &= U\phi, \quad U = \begin{pmatrix} w & u \\ v & -w \end{pmatrix} (-i\zeta), \\ w^2 + uv &= 1. \end{aligned} \quad (1)$$

**命题 1** (1)式等价于  $L\phi = \zeta\phi$ , 其中  $L = iW\partial$ ,  $W = \begin{pmatrix} w & u \\ v & -w \end{pmatrix}$ ,  $\partial = \frac{\partial}{\partial x}$ .

**命题 2**

$$L_t = \frac{d}{dt} L = i \begin{pmatrix} -\frac{vu_t + uv_t}{2\omega} & u_t \\ v_t & \frac{vu_t + uv_t}{2\omega} \end{pmatrix} \partial,$$

$$\begin{aligned} L_* \left( \frac{\partial u}{\partial v} \right) &= \frac{d}{ds} \Big|_{s=0} L(u + s\delta u, v + s\delta v) \\ &= i \begin{pmatrix} -\frac{v\delta u + u\delta v}{2\omega} & \delta u \\ \delta v & \frac{v\delta u + u\delta v}{2\omega} \end{pmatrix} \partial. \end{aligned}$$

设  $G_1(x), G_2(x)$  为任意光滑函数,  $G = (G_1, G_2)^T$ ,  $\hat{V} = \begin{pmatrix} A_1 & B_1 \\ C_1 & D_1 \end{pmatrix} \partial$ , 按曹策问关于向量场的换位表示的框架, 我们希望得到

$$[\hat{V}, L] = L_*(KG) - L_*(JG)L, \quad (2)$$

其中  $K, J$  为特定的 Lenard 算子对, (2)式可变形为

$$[V, L] = L_*(KG)L^{-1} - L_*(JG), \quad (3)$$

其中  $L^{-1} = -i\partial^{-1}W$ ,  $\partial\partial^{-1} = \partial^{-1}\partial = 1$ ,

$$V = \hat{V}L^{-1} \triangleq \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}.$$

**命题 3** 设  $B(x), C(x)$  为任意光滑函数,  $G(x) = (B(x), C(x))^T$ ,

$$V = V(u, v, B, C) =$$

$$\begin{pmatrix} -\frac{1}{2}\partial^{-1}\left(\frac{u}{w}C' + \frac{v}{w}B'\right) & B \\ C & \frac{1}{2}\partial^{-1}\left(\frac{u}{w}C' + \frac{v}{w}B'\right) \end{pmatrix},$$

则等式(3)成立, 其中

$$J = \begin{pmatrix} -u\partial^{-1}\frac{v}{w}\partial - 2w & -u\partial^{-1}\frac{u}{w}\partial \\ v\partial^{-1}\frac{v}{w}\partial & v\partial^{-1}\frac{u}{w}\partial + 2w \end{pmatrix},$$

$$K = i \begin{pmatrix} \partial & 0 \\ 0 & \partial \end{pmatrix}.$$

递归定义 Lenard 序列:  $G_{-1} = (u, v)^T$ ,  $KG_{i-1} = JG_i$ ,  $i = 0, 1, 2, \dots$ .  $X_i = JG_i$  称为 Heisenberg 向量场。

**定理 1** 设  $G_i$  为 Lenard 序列,  $V_i = V(u, v, B_i, C_i)$ , 则 Heisenberg 向量场有换位子表示:

$$[W_m, L] = L_*(X_m), \quad (4)$$

其中  $W_m = \sum_{j=-1}^{m-1} \hat{V}_j L^{m-1-j}$ ,  $\hat{V}_j = V_j L$ .

**定理 2**  $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}_i = X_m$  当且仅当  $L_t = [W_m, L]$ .

**定理 3** 高阶 Heisenberg 方程是下述 Lax 对的相容性条件:  $L\phi = \zeta\phi$ ,  $\phi_t = W_m\phi$ .

注 1. 前几个计算结果:

$$G_{-1} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix},$$

$$G_0 = \frac{1}{2i} \begin{pmatrix} \frac{1}{w}u' - \frac{1}{2}u\partial^{-1}v\partial\frac{u'}{w} + \frac{1}{2}u\partial^{-1}u\partial\frac{v'}{w} \\ -\frac{1}{2}v\partial^{-1}v\partial\frac{u'}{w} - \frac{1}{w}v' + \frac{1}{2}v\partial^{-1}u\partial\frac{u'}{w} \end{pmatrix},$$

$$X_0 = \begin{pmatrix} u' \\ v' \end{pmatrix}, \quad X_1 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} u''w - uw'' \\ vw'' - wv'' \end{pmatrix},$$

其中  $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}_i = X_i$  为 Heisenberg 旋转链方程。

注 2.

$$\mathcal{L} = J^{-1}K$$

$$= \frac{1}{2i} \begin{pmatrix} \frac{1}{w}\partial - \frac{1}{2}u\partial^{-1}v\partial\frac{1}{w}\partial \\ -\frac{1}{2}v\partial^{-1}v\partial\frac{1}{w}\partial \\ \frac{1}{2}u\partial^{-1}u\partial\frac{1}{w}\partial \\ -\frac{1}{w}\partial + \frac{1}{2}v\partial^{-1}u\partial\frac{1}{w}\partial \end{pmatrix}$$

称为 Lenart 递推算子。

许太喜 顾祝全  
(石家庄铁道学院)