

管路中间点参数的计算；

3. 浓缩了计算程序，并随步打印计算结果，以节省内存面积；

4. 由于水轮机瞬变计算结构中，CPU 计算时间主要由迭代过程所构成。因此，采用了作者提出的快速迭代收敛方法，使得每计算步迭代次数不超过 4 次。

所提出的方法和程序，可以一次按键后计算打

印 20 种水轮机参数的瞬变数值，并自动绘制四个主要参数（导叶开度、转数、引水管末端压力和水轮机水头）的过渡过程变化曲线。对单管引水斜流式水泵水轮机的计算表明，全部计算时间为 9 分钟，计算结果之精度与电算机方法基本相同。

段昌国

（华北水电学院北京研究生部）

大熊猫系统解剖与器官组织学

此项工作（1981.3—1983.6）对我国珍稀动物大熊猫 (*Ailuropoda melanoleuca*) 进行了系统而较详尽的形态学研究，包括系统解剖和器官组织学的研究。共解剖了七只成年个体的尸体，并以 20 只不同年龄的个体（包括初生仔、幼体及老年）的部分标本作为补充材料。部分内容与黑熊、棕熊、浣熊或小熊猫作了比较，并注意联系大熊猫的生态、功能与进化进行分析。研究的结果补充和校正了前人工作的不足和错误，器官组织学的系统研究尚未见有人报道。

大熊猫演化为以竹子为主食的食肉目动物，它的形态结构具有一些与行为和食性相适应的特点，例如：

1. 脊柱的各区中，颈椎部短宽，胸椎部较长，腰椎部较短，荐椎部长而且数目多（5—6 块），与其它食肉类不同，可能与大熊猫的站立与蹲坐活动有关。

2. 前脚有长大的桡籽骨与第一掌骨和腕骨形成椭圆关节，并有展肌、收肌和屈肌。因此，桡籽骨像一个假拇指，能做不完全对掌与抓握活动。

3. 大熊猫吃大量竹子，但只能部分消化其薄壁组织，隨即将残留部分很快通过消化道排出。与之相适应的结构特点包括裂齿与臼齿咀嚼面宽阔，下颌关节面扩大，关节后突增大、咀嚼肌和咬肌发达等。消化道特有的适应性特点是肠道短（约体长的 4 倍左右），无盲肠，胃壁只有两层肌肉；但是，小肠绒毛较长、粘膜肌层厚、肠肌层也较厚，能有效地消化吸收其营养成分，并且在消化道中有丰富的单细胞和多细胞粘液腺，以滑润促进对竹子的运送。

4. 脑的外形虽然与熊相似，但额叶较熊或浣熊发达，乙状后回明显扩展，与咀嚼和前脚运动区的发达有关。皮质脊髓束粗大，表现为大脑脚突出，锥体占延髓宽度的二分之一，似与前脚灵活多样的活动有关。

上述几例以及其它一些特点，如肾有 7—9 个叶，每个叶含有 2—3 个原始小肾。熊肾则只有大量小肾等，支持了在分类上将大熊猫单独分为一科的观点。

此项工作已写成专著，附解剖图与照片 360 幅，组织学照片 64 版（在印刷中）。

林大诚 李宝仁 于梅芳 刘济伍

李维宙 于立彦

（北京农业大学）

王平 杨安峰 曹焯 陈茂生

（北京大学）

谢竟强 杨家鳌 林锴 鲁厚祯

焦守恕 杨进

（北京第二医学院）

李扬文 廖国新 许娟华 叶掬群 刘维新
（北京动物园）

房利祥

（北京自然博物馆）

李贵輝 史东仇 牛勇
（陕西动物研究所）